行星减速机精度测试系统 软件操作

一 开机界面



开机画面,双击图示软件,打开界面如下

二 软件初始话界面



软件初始话完成后,软件状态为运行中。

三 解锁软件



点击解锁按钮, TST 后, 软件显示锁定, 此时证明是解锁完成状态 四 **解锁如下**



五 测试前,选择测试方向



点击设置,选择测试方式,如,正向测试



六 测试前选择测试模式

在此工艺上选择打√





在此框架内输入减速机的测试次数,默认推荐30次,测试扭矩,推 荐按照减速机输出额定扭矩2%,减速机的减速比

八 开始测试,输入名称



点击开始测试-弹出名称框,需在此框输入测试名称后期可追溯,输 入完名称

八 画面监控



点击调试和设置按钮可监控测试状态

九 测试完成



测试完成 会有提示

十 坐标调整

TESTER	泰斯特智能行星	减速机精度测试	式系统		软件版本: V2.0.5 当前用户: Admin
April 2012, Dar Versezer			+ @ #	系统信息	
10-				X 佳献 开	米 住前 开
9.5-	🛓 आज		×	160 ¹⁸⁰ 200 140 220	160 ¹⁸⁰ 200 140 220
9-	Ъ л +	造探袖 🔽 🚼 参数	AC##	120 240 00 260 -	120 240 100 260
8.5-				0 🕈 280 -	_ 80 _ 280 _
8-		JOG运行模式 上 参数型面.vi			× 300,
7.3		Bring: U			
65-	:置EtherCAT初始化	点位运动模式			00
6-		设理位置: <u>0.00</u> 运行道:			1.57
Ë 5.5-	✓ 清状态	論研究	Config X_MAX	Y_MAX	0.34
e 5-		税物位置: 1000016.0C 交換的 収測が音: 500000.0C 支援的	360	10	-360.00 0.75
00 4.5-	ひ 位置清率	ENERGY .	-360 -	V_MIN 0	
4-		R2HH: 0	Axis1_Speed	. 原方会社	
3.5 -		实际把唱: 0 和28	200	▼ 0711±20%X	朝廷府会教
3-					2
2.5-					30
2 -					7.2
1.5-		1 1			5
1-	\sim				
0.5-		\smile		1 数据记录 开 日志保存 开	运行中
0- 360.000 300.000 250.000 200.000	150,000 100,000 50,0000 0,00000 -50,000	0 -100,000 -150,000 -200,000 -250,000	-300.000 -360.000	自动模式 开 打印报表 开	1.
	设备复位 重复定位 ccw 角度传达 。	.cw启动曲矩 occv ✓背像精度 occv			帮助 🛛 关闭系统
₽ 在这里输入你要搜索的内容	o 🛱 💽 🙀 🚖 🗼			🍊 28°C 👾	はた 27 へ 点 4g 中 11:25 見

在调试界面,参数设置里可以设置保存 X/Y 坐标的最小值最大值, 此设置可做默认保存用,也可直接更改坐标上的数值,但只用于零 时显示

十一 数据查询



点击历史数据,可查询以往测试数据,以曲线的形式显示,且可多 条数据同时显示

十二 故障

说明:如发生点击异响,请联系我方,调整伺服参数,这是因为测 试扭矩过大,伺服自动增益调整不匹配,只需调整一下即可。

如有其余使用问题请及时联系我方

售后联系人: 钟工 13630102799

苏州泰斯特智能科技有限公司

0512-57013313

江苏省苏州市昆山市花桥镇新生路 189 号 1 号楼 201 室